

教學大綱（系統動態學）

目標

本學科研究複雜系統的運作方式，以系統動態的觀點將各種相關性模式化使成爲一完整的系統。進而藉助電腦的功能進行系統的模擬，經由模擬的過程與結果解釋及預測各種因果關係互動的結果。

教科書：

G. Richardson & A. Pugh Introduction to System Dynamics Modeling with

DYNAMO. 1981 Productivity Press. Portland

參考書：

Peter Senge 「第五項修練」 1990

學期進度與要求：

模擬的意涵與功能（第一至三週），系統動態的概念與方法（第四週至第二月），

系統動態的電腦模擬操作（第三月），實際的模擬分析（學期結束）。